

# ACR™ 混凝土水力破拆机器人

## 327



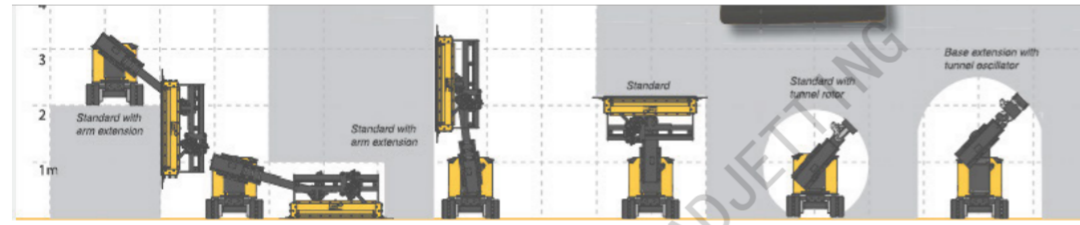
# ROBOT 327

## 机器人327

### 紧凑灵活

Robot 327是一款电动履带驱动式全自动化混凝土破拆机器人，兼容 Conjet ONE控制系统。该机型专为狭窄空间及受限区域作业而开发，可通过宽度不足3英尺（0.9米）的狭窄通道。

Robot 327具备高度可定制化特性。可根据项目需求灵活组合不同型号的工具与作业臂。除作业臂与工具配置外，Robot 327的高压喷枪还可根据作业类型选配单喷嘴或双喷嘴组件。该设备还可加装绞车系统，以应对斜坡工况。此外，通过安装旋转头，可进一步拓展其表面处理功能。



### 特点

- 通过 Conjet ONE 控制系统实现完全自动化
- 履带可伸展以实现最大稳定性
- 履带传感器控制行进距离
- 机械臂和进给梁可 360° 旋转
- 可拆卸侧盖，实现角落处的最佳作业范围
- 紧凑的进给梁
- 附件套件使其非常灵活和多用
- 支持 Conjet Connect

### 适用于

- 停车场
- 狭窄隧道
- 管道

## ACR™ 机器人 327

### 技术数据

宽度 - 载体	820-1200mm (2ft 8.3in-3ft 11in)
破拆宽度	1600mm (5ft 3in)
长度	2850mm (9ft 4in)
高度	1420mm (4ft 8in)
破拆高度 - 顶部	2000mm (6ft 7in) / 2850mm(9ft 4in)**
破拆高度 - 垂直	2400mm (7ft 10in) / 3300mm(10ft 10in)**
重量 / 带配重	1180kg (2600lb) / 1330kg (2930lb)
最大反作用力	1500N*
电压供应	3 phase 380 - 480V, 16A, 50 - 60Hz 3 phase 200V, 32A, 50 - 60Hz

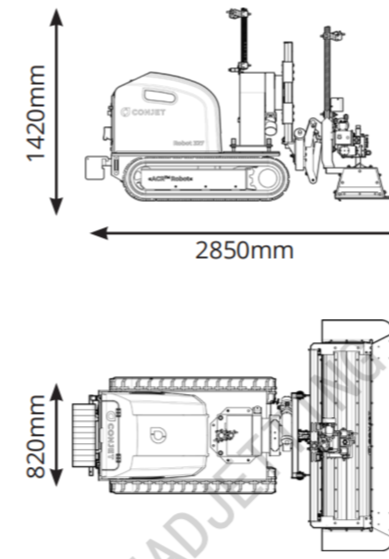


CE, EMC 认证

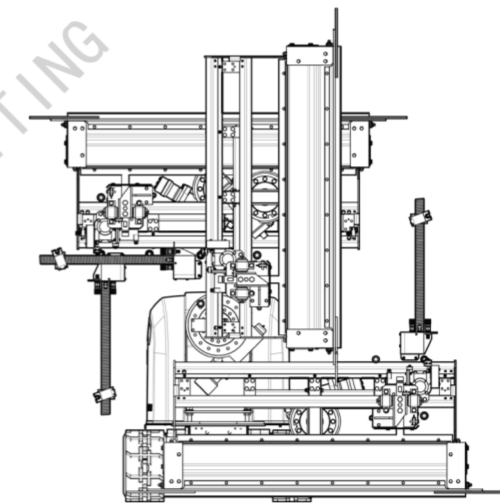
\*详见操作手册中的详细说明书

\*\*带延伸臂时

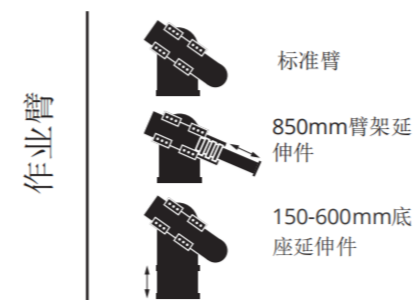
### 尺寸



### 范围



### 选配附件



### 工具



桥梁、停车场、水坝、隧道、码头——但凡混凝土结构需要修复，Conjet 都能提供最优破拆方案。

三十五载深耕，我们始终引领机器人水力破拆技术的发展。该技术已成为混凝土清除及其他表面处理应用中久经验证、至为可持续且高效的方法。

我们为"Conjet团队"的合作伙伴与客户提供世界级的培训与售后支持，确保每一项项目都能以安全、精准且高效的方式成功实施。

Conjet将积累的全部知识与专业技术，深度融入自动化混凝土破拆机器人之中：实现对结构无损、对操作者保障、对环境友好。

我们称它为 **ACR™**



广州凌杰流体科技有限公司

地址：广州市天河区临江大道 503号C304

电话：020-31420749/18011821912

邮箱：info@leadjetting.com

官网：www.leadjetting.com